REPROGRAMAR EL BOOTLOADER DE OTRO ARDUINO.

A continuación se describen los pasos para reprogramar el BOOTLOADER de un microcontrolador Arduino que tiene el inicio de arranque defectuoso, y se va a realizar mediante dos placas de Arduino una **MASTER** y la otra **SLAVE**.

La placa de Arduino **MASTER** es la encargada de programar la placa de Arduino **SLAVE** donde se encuentra el microcontrolador con problemas de arranque o inicialización. Por lo tanto tenemos dos placas de Arduino \rightarrow una MASTER (OK) y el otra SLAVE (FAIL).

La placa de Arduino MASTER irá conectada al PC mediante el puerto USB y tendremos que cargar a traves de la interfaz de Arduino el programa **ArduinoISP** que se encuentra en la pestaña **Archivo\Ejemplos\ArduinoISP**

| 💿 estrella_navidad Arduino 1.8.16 | | × |
|---|---------------------------------|--|
| Archivo Editar Programa Herrami | entas Ayuda | |
| Nuevo Ctrl+N | | Ð |
| Abrir Ctrl+O | | |
| Abrir Reciente | l → | <u> </u> |
| Proyecto | ▶ vidad */ | <u>^</u> |
| Ejemplos | A | - |
| Cerrar Ctrl+W | ejempios Construídos | = |
| Salvar Ctrl+S | 02 Digital | and the second s |
| Guardar Como Ctrl+Mayú | s+S 02 Applog | |
| Configurar Página, Ctrl+Mavú | s+P 04 Communication | |
| Imprimir Ctrl+P | 05 Control | 1.22 |
| | | |
| Preferencias Ctrl+Coma | 07 Display | and the second second |
| Salir Ctrl+Q | 08 Strings | |
| delew(200) - | 09 USB | |
| digitalWrite(led, HIGH); | 10 StarterKit BasicKit | |
| delay(200); | 11.ArduinoISP | ArduinoISP |
| <pre>digitalWrite(led, LOW); delay(200); digitalWrite(led, HIGH);</pre> | Ejemplos para cualquier tarjeta | |
| 2-1(200) - | Bridge | |
| | Esplora | |
| | Ethernet | |
| | Firmata > | Le Frank |
| | GSM ▶ | |
| 1 Ard | uino E LiguidCrystal | ом4 |
| Instrumentos y | Robot Control | to the state |
| nedidas-es copia | Robot Motor | C. C. |
| | SD 🔸 | |

Nos sale el siguiente Sketch que contiene la programación que tenemos que subir a la placa de Arduino MASTER para reprogramar el otro microcontroaldor que se encuentra en la placa de Arduino SLAVE.



Seguidamente desconectamos la placa de Arduino MASTER del PC y realizamos la siguiente conexiones entre las dos placas: Arduino MASTER (microcontroaldor OK) y la Arduino SLAVE (microcontrolador que falla).



Tenemos que llevar desde la placa Arduino Master a la placa Arduino SLAVE la conexión de cables siguiente:

| ARDUINO MASTER | ARDUINO SLAVE |
|----------------|---------------|
| D13 | D13 |
| D12 | D12 |
| D11 | D11 |
| D10 | RESET |
| GND | GND |
| +5V | +5V |

Seguidamente se vuelve a conectar la placa Arduino MASTER al PC y tenemos que tener cargado el programa de **Archivo/Ejemplos/ArduinoISP**, comentado anteriormente, seguidamente nos vamos a la pestaña de **Herramientas** y seleccionamos el **Puerto COM** de la placa Arduino MASTER y seleccionamos también el modelo de la **Placa** y el **Procesador** que tiene la placa de Arduino SLAVE.

A continuación estando en Herramientas nos vamos a Programador y seleccionamos Arduino as ISP :



Una vez realizado todo ello y comprobado que todas las conexiones estan correctamente realizadas pasaremos a aplicar la opción en Herramientas de Quemar Bootloader



Tras un breve parpadeo de los leds de ambas placas veremos al final el mensaje en el IDE de la placa Arduino MASTER que la grabacion se ha realizado correctamente.